

**TEME DE PROIECT DE DIPLOMĂ  
PROGRAM DE STUDII DE LICENȚĂ ROBOTICĂ  
PROMOȚIA 2015-2016**

<b>Nr crt</b>	<b>NUME PRENUME</b>	<b>NR TEMA</b>	<b>CONDUC. PROIECT</b>	<b>DENUMIRE TEMA CADRU</b>	<b>Promotia</b>
1	ANGHEL Gh. Constantin Gabriel	ROB 01-2016	Parpală Radu	Robot industrial de tip SCARA integrat într-o celulă flexibilă de asamblare-montaj	2016
2	ANTON R. Octavian - Ionuț	ROB 02-2016	Avram Cezara + Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulată deplasabil la sol integrat în celulă de paletizare mixtă	2016
3	BARBU D. Vlăduț Mihai	ROB 03-2016	Olaru Adrian	Robot industrial de tip SCARA integrat într-o celulă de ambalare produse farmaceutice	2016
4	BĂCANU E. Alexandru	ROB 04-2016	Olaru Adrian	Robot industrial de tip braț articulată integrat într-o celulă flexibilă de procesare panouri LCD în camere albe	2016
5	BĂCIOIU V. Mihai Viorel	ROB 05-2016	Popescu Diana	Robot industrial de tip braț articulată echipat cu efector polifuncțional integrat într-o celulă de paletizare	2016
6	BILEA C. Irina - Mihaela	ROB 06-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip portal dublu integrat într-o celulă pentru prelucrări cu laser	2016
7	BRATU Mihai Iulian	ROB 07-2016	Nicolescu Adrian	Celulă pentru sudare cu arc electric piese de dimensiuni medii - mari integrând un robot cu cinematică hibridă, deplasabil la sol prin intermediul a două platforme omnidirecționale	Serie veche Menține tema
8	BUNCILĂ C. Jan	ROB 08-2016	Anania Dorel	Robot industrial de tip braț articulată pentru încărcare - descărcare strung cu CNC	2016
9	CÂRCIU Alexandra Constantina	ROB 09-2016	Anania Dorel	Robot industrial tip braț articulată cu 6 grade de libertate implementat într-o aplicație robotizată pentru vopsire în industria auto	Serie veche Menține tema
10	CHIȘ D. Mihai Bogdan	ROB 10-2016	Pupază Cristina	Robot industrial de tip braț articulată integrat într-o celulă flexibilă de ambalat sticle de ulei auto	2016

11	CIUBOTARIU D. Ionuț-Cristian	ROB 11-2016	Olaru Adrian	Robot industrial de tip SCARA pentru operații de manipulare (preluare-depunere) produse cosmetice	2016
12	COLAC Maria Madalina	ROB 12-2016	Dobrescu Tiberiu	Celulă flexibilă de asamblare - montaj integrând un robot industrial tip braț articulat	Serie veche Menține tema
13	COSTEA C.O. Alexandru- Daniel	ROB 13-2016	Parpală Radu	Robot industrial cu cinematică hibridă integrat într-o celulă de paletizare anvelope auto	2016
14	DEACONU V. Robert Bogdan	ROB 14-2016	Popescu Diana	Robot industrial de tip braț articulat pentru tăiere laser repere din tablă	Serie veche Menține tema
15	DRAGOMIR Gh. George	ROB 15-2016	Nicolescu Adrian + Avram Cezara	Robot industrial de tip braț articulat integrat în celulă flexibilă de tăiere cu plasmă și sudare cu arc electric	2016
16	DUMITRU A.A. Ștefan Daniel	ROB 16-2016	Popescu Diana	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de paletizare jante de aluminiu	2016
17	DUMITRU D. Alexandru Stefan	ROB 17-2016	Ivan Mario	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă flexibilă pentru prelucrări prin așchiere	2016
18	DUTA Mircea	ROB 18-2016	Pupază Cristina	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de paletizare cu intrări și ieșiri multiple	Serie veche Tema nouă
19	GEAMBAȘU C. Cristian-Marian	ROB 19-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot industrial de tip portal simplu pentru încărcare-descărcare mașini unelte	2016
20	GEORGESCU F. Bogdan-George	ROB 20-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulat integrat în linie robotizată de turnare gravitațională	2016
21	GHENEA V. Alexandru - Claudiu	ROB 21-2016	Popescu Diana	Robot industrial de tip braț articulat fixat la sol integrat într-o celulă flexibilă de vopsire caroserii auto	2016
22	GHERASE M.I. Andrei Laur	ROB 22-2016	Pupază Cristina	Robot industrial de tip SCARA integrat într-o celulă flexibilă de ambalat produse alimentare	2016
23	IONITĂ N.T. Eduard Costin	ROB 23-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot de tip braț articulat integrat într-o celulă flexibilă de asamblare-montaj automatizat	Serie veche Menține tema

24	IOSUB M. Victor	ROB 24-2016	Avram Cezara	Robot industrial de tip braț articulat pentru paletizare pe strat a obiectelor, integrat într-un sistem de paletizare hibrid	2016
25	LIFERI Șt. Constantin	ROB 25-2016	Avram Cezara + Ivan Mario	Robot de tip braț articulat integrat într-o aplicație de montaj roți autovehicule	2016
26	MAIDANIUC N. Ștefan-Gabriel	ROB 26-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de paletizare punji de zahăr	2016
27	MANTU Ș. Alexandru	ROB 27-2016	Pupază Cristina	Celulă de sudare în puncte repere de caroserie auto integrând doi roboți de tip braț articulat	2016
28	MARINESCU M. Nicușor	ROB 28-2016	Pupază Cristina	Celula flexibilă de debavurare jante de aluminiu cu robot industrial de tip braț articulat și sistem de vedere artificială	2016
29	MOISE D.M. Mugurel-Gabriel	ROB 29-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de sudare în puncte dulapuri metalice	2016
30	MUSCALU Gabriel Ionuț	ROB 30-2016	Avram Cezara	Celulă de asamblare-montaj cu robot industrial de tip braț articulat	Serie veche Menține tema
31	NĂSULEA C.C. Ștefan-Cristian	ROB 31-2016	Constantin George	Robot industrial de tip braț articulat amplasat pe o platformă mobilă între posturi de lucru diferite	2016
32	PARASCHIV I. Nicoleta	ROB 32-2016	Ghinea Mihalache	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de paletizare foi de sticlă	2016
33	PAȘCANU V. Vasile	ROB 33-2016	Pupază Cristina	Robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol integrat într-o celulă de vopsire caroserii auto	2016
34	PÂRVAN Gh. George	ROB 34-2016	Ghinea Mihalache	Robot industrial braț articulat integrat într-o celulă de paletizare cutii de vopsea	2016
35	PETRE M. Cătălin	ROB 35-2016	Iacob Robert	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă flexibilă de paletizare baxuri de zahăr ambalat în punji de hârtie	2016
36	PETRESCU Gh. Marius Cătălin	ROB 36-2016	Iacob Robert	Robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol integrat într-o celulă flexibilă de etansare caroserii auto	2016

37	POPA N. Cătălina Mihaela	ROB 37-2016	Ivan Mario	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o platformă mobilă de inspectare a tunelurilor și reparare a defectelor de suprafață	2016
38	PREDA V. Liviu- Nicolae	ROB 38-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol integrat într-o celulă de prelucrare prin deformare plastică la rece	2016
39	PURȚUC Anamaria	ROB 39-2016	Constantin George	Robot industrial tip braț articulat integrat în celulă robotizată pentru prelucrarea prin așchiere a marginilor unor cuve din tablă	Serie veche Menține tema
40	ROBU V. Silviu- Vasile	ROB 40-2016	Ivan Mario	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă robotizată pentru decorat torturi	2016
41	ȘERBAN D. Petre Alexandru	ROB 41-2016	Popescu Diana	Robot industrial de tip braț articulat pentru încărcare - descărcare carcase auto din aluminiu pe centre de prelucrare	2016
42	SIMION V. Ancuța	ROB 42-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-un sistem de depozitare automată pentru realizarea unor operații de paletizare mixtă	2016
43	STĂNCIULESCU Bogdan Ene	ROB 43-2016	Olaru Adrian	Celulă de fabricație prin strunjire cu robot industrial de tip braț articulat hibrid și robot industrial portal dublu	Serie veche Menține tema
44	STOLERU S. Răzvan-Ștefan	ROB 44-2016	Ghinea Mihalache	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de vopsire robotizată cu conveior cu lanț pentru transportul reperelor	2016
45	UNGUREANU V. Sergiu Alexandru	ROB 45-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol pentru încărcare-descărcare repere de tip corp prismatic pe centre de prelucrare	2016
46	VERDETE P. Bogdan-Marian	ROB 46-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulat integrat în celulă de sudare robotizată cu arc electric repere de dimensiuni medii-mari	2016
47	VICOL D. Cristian Dan	ROB 47-2016	Ivan Mario + Avram Cezara	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă flexibilă de cablare automatizată și testare corpuri de iluminat	2016
48	VIȘAN Alin Marian	ROB 48-2016	Olaru Adrian	Celulă flexibilă de împachetare cu robot industrial de tip SCARA	Serie veche Menține tema

49	VULPE V. Adrian-Ionuț	ROB 49-2016	Parpală Radu	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de sudare în puncte a reperelor auto	2016
50	TĂNASE I. Cătălin-Mihai	ROB 50-2016	Dobrescu Tiberiu	Robot industrial de tip braț articulat deplasabil la sol integrat într-o celulă de vopsire pale de turbină eoliană	2016
51	ZOSIM L. Eugen Mihai	ROB 51-2016	Nicolescu Adrian + Ivan Mario	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă de reparare paleți din lemn	2016
52	CARTAL (CHIVU) Cristina	ROB 52-2016	Nicolescu Adrian	Robot industrial de tip braț articulat integrat într-o celulă flexibilă de paletizare saci cu materiale vrac	Serie veche Tema nouă
53	STANCIU Marius-Sorin	ROB 53-2016	Iacob Robert	Robot industrial cu arhitectură generală de tip braț articulat integrat într-o celulă monobloc de paletizare	Serie veche Menține tema

**COORDONATOR PROGRAM DE STUDII LICENȚĂ "ROBOTICĂ"**

**Prof.dr.ing. NICOLESCU Florin Adrian**